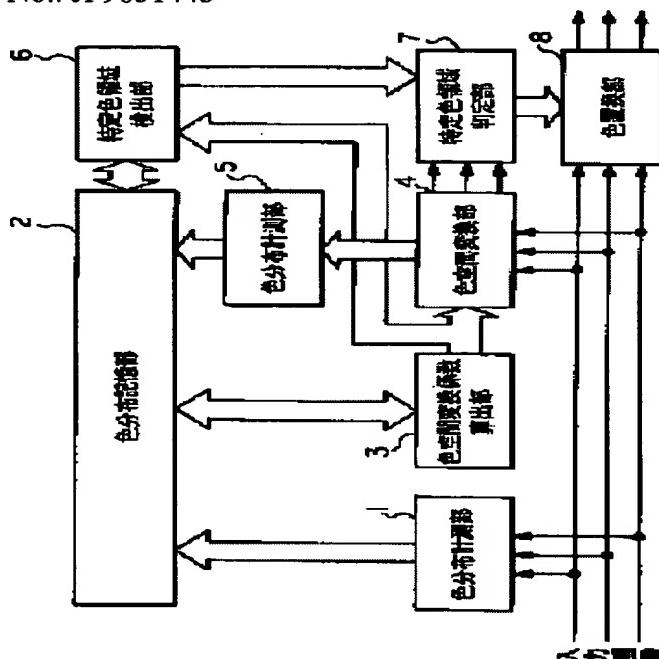


MicroPatent® PatSearch FullText: Record 1 of 1

Search scope: US Granted US Applications EP-A EP-B WO JP ; Full patent spec.

Years: 1971-2003

Patent/Publication No.: JP9051443



**JP09051443 A
IMAGE PROCESSING UNIT
FUJI XEROX CO LTD**

Inventor(s):KOYAMA TOSHIYA

Application No. 07197804 JP07197804 JP, Filed 19950802,A1 Published 19970218

Abstract: PROBLEM TO BE SOLVED: To attain a high quality output image from which a background color or the like is eliminated by detecting accuracy a specific color component such as a background color or the like from a received image regardless of a kind of an original and replacing the specific color component with other prescribed color component.

SOLUTION: A color space conversion section 4 converts a received image into a 2nd image signal based on an output of a color distribution measurement section 1 measuring a color distribution of the received image expressed in a 1st color space and an output of a color space transformation coefficient calculation section 3 calculating a coefficient to transform the received image into a 2nd image signal expressed by a 2nd color space corresponding to the color

distribution. Furthermore, A specific color area detection section 6 detects a component belonging to a specific color area from the 2nd image signal based on the color distribution of the 2nd image signal measured by the color distribution measurement section 5. Thus, a specific color area discrimination section 7 detects accurately a specific color area such as a background color or the like and a color replacement section 8 replaces a component belonging to the specific color area with other color component such as white color.

Int'l Class: H04N00160; G06T00100 G06T00500 H04N00148

Patents Citing this One: No US, EP, or WO patents/search reports have cited this patent.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平9-51443

(43)公開日 平成9年(1997)2月18日

(51)Int.Cl. ⁶	識別記号	序内整理番号	F I	技術表示箇所
H 04 N 1/60			H 04 N 1/40	D
G 06 T 1/00			G 06 F 15/64	400 C
5/00			15/68	310 A
H 04 N 1/48			H 04 N 1/46	A

審査請求 未請求 請求項の数 7 O L (全 11 頁)

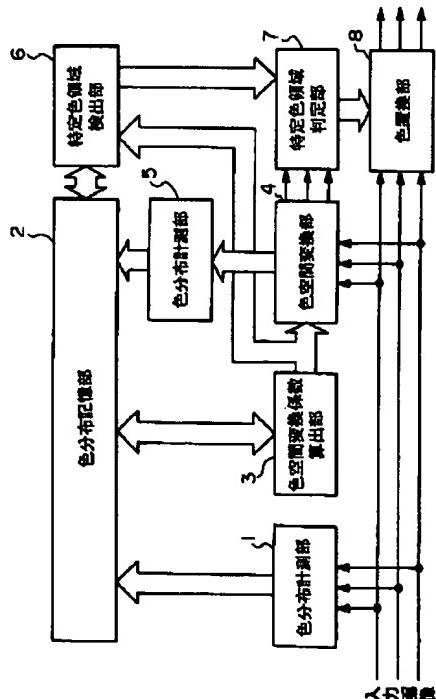
(21)出願番号 特願平7-197804	(71)出願人 富士ゼロックス株式会社 東京都港区赤坂二丁目17番22号
(22)出願日 平成7年(1995)8月2日	(72)発明者 小山 優哉 神奈川県海老名市本郷2274番地 富士ゼロックス株式会社内
	(74)代理人 弁理士 川▲崎▼ 研二 (外1名)

(54)【発明の名称】 画像処理装置

(57)【要約】

【課題】 原稿の種類等にかかわりなく、入力画像から下地色等の特定の色成分を正確に検出し、該特定の色成分を他の所定の色成分に置換することにより下地色等を除去した高品質な出力画像を得る。

【解決手段】 第1の色空間で表された入力画像信号の色分布を計測する色分布計測部1と、入力画像信号をその色分布に対応した第2の色空間で表された第2の画像信号に変換するための係数を算出する色空間変換係数算出部3と、該係数に基づき入力画像信号を第2の画像信号に変換する色空間変換部4と、第2の画像信号の色分布を計測する色分布計測部5と、該色分布に基づき特定色領域に属する成分を検出する特定色領域検出部6および特定色領域判定部7と、特定色領域に属する成分を白色等の色成分に置換する色置換部8とを設けた。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 第1の色空間で表された入力画像信号を該信号の色分布に対応した第2の色空間で表された第2の画像信号に変換する色空間変換手段と、

前記第2の画像信号の色分布を計測する色分布計測手段と、

前記色分布計測手段によって計測された色分布に基づき、前記第2の画像信号から特定色領域に属する成分を検出する特定色領域検出手段とを具備することを特徴とする画像処理装置。

【請求項2】 前記特定色領域検出手段によって検出された特定色領域に属する成分を第2の色成分に置換する色置換手段を具備することを特徴とする請求項1記載の画像処理装置。

【請求項3】 前記色空間変換手段は、前記入力画像信号の色分布から共分散の値を算出し、該共分散の値に基づき主成分分析を行い、該分析結果に基づいて変換処理を行うことを特徴とする請求項1または2記載の画像処理装置。

【請求項4】 前記特定色領域は、白色およびその近傍の色領域であることを特徴とする請求項1または2記載の画像処理装置。

【請求項5】 前記特定色領域は、白色およびその近傍の色領域において色分布の最頻値に該当する色とその近傍の色領域であることを特徴とする請求項1または2記載の画像処理装置。

【請求項6】 前記第2の色成分は、前記特定色領域に属する成分を代表する色成分であることを特徴とする請求項2記載の画像処理装置。

【請求項7】 前記第2の色成分は、白色の色成分であることを特徴とする請求項2記載の画像処理装置。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】この発明は、例えば、スキャナ等で読み取ったカラー原稿画像から下地色を検出し、これを除去する画像処理装置に関する。

【0002】

【従来の技術】一般に、スキャナ等によりカラー原稿を読み取り、その読み取った画像をプリンタ等に出力する場合、原稿の持つ下地（地肌）の色や濃淡が再現されてしまうことにより出力画像の品質が劣化する。こうした下地色の再現による品質劣化を回避するため、読み取った原稿の画像信号から下地色の成分を除去する技術が各種提案されている。

【0003】第1の例として、例えば特開平6-197216号公報には、入力画像の色空間を $L^* a^* b^*$ 色空間や $L^* u^* v^*$ 色空間などの明度成分を含む色空間に変換し、その明度 L^* について下地除去のための変換を行う技術が開示されている。すなわち、図6に示すように、明度 L^* が、 $L^* \geq TH$ (ただし、 TH は所定の閾

値) の場合には特に変換を行わないが、 $L^* < TH$ の場合には、 $\alpha \times L^* + \beta$ (ただし、 $\alpha > 1$ 、 $\beta = TH \times (1 - \alpha)$) による変換を行う。そして、この変換後、出力装置に適合する色空間に変換し、画像出力する。

【0004】また、第2の例として、例えば特開平1-196975号公報や特開平3-44268号公報には、原稿をプリスキャンしてヒストグラムを作成した後、このヒストグラムに基づき最高・最低濃度値や最大頻度値およびその濃度値などを求め、これらの値に基づき下地を判定するための濃度の閾値を算出し、この閾値より濃度の高い(すなわち、白に近い)データを白に変換する、という技術が開示されている。

【0005】

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記第1の例では、明度成分だけに着目し、無彩色と有彩色とを区別することなく同じように明度変換を行っている。このため、入力画像のうち閾値以上の明度をもつハイライト部(下地でない)についても白色に近づくような明度変換がなされ、ハイライト部の再現が悪くなってしまう。また、上記第1の例には、明度だけではなく彩度にも着目して変換を行う手法が提案されているが、この手法を用いた場合でも、図7に示すように、同一明度、同一彩度を持つ異なる色領域401、402が存在することから、例えば色領域401が除去したい下地部で、色領域402が再現したいハイライト部であっても、両色領域は区別されることなく、ともに白色に近づくような変換がなされてしまう。また、上記第2の例では、色空間の3次元の各成分のそれぞれについてヒストグラムを作成し、各ヒストグラム毎に閾値を設定しているが、各成分同士の関連が考慮されずに閾値が決定されるため、正確に下地領域のみを除去することは困難である。さらに、上記第1および第2のいずれの例においても、下地除去のための判定が行われる色空間は一定であるが、原稿の画像が異なれば下地除去を行うのに最も適した色空間も異なると考えられることから、必ずしも採用されている色空間が下地除去を行うために最良の色空間であるとは限らない。結局、従来の技術では、下地であるか否かの判定が正確に行われなかったため、下地色のみを除去することができず、高品質な出力画像を得ることができないという問題があった。

【0006】この発明は、このような背景の下になされたもので、原稿の種類等にかかわりなく、入力画像から下地色等の特定の色成分を正確に検出することができる画像処理装置を提供することを目的としている。また、この発明は、上記検出された特定の色成分を他の所定の色成分に置換することにより下地色等を除去した高品質な出力画像を得ることを目的としている。

【0007】

【課題を解決するための手段】上述した課題を解決するために、請求項1記載の発明は、第1の色空間で表され

た入力画像信号を該信号の色分布に対応した第2の色空間で表された第2の画像信号に変換する色空間変換手段と、前記第2の画像信号の色分布を計測する色分布計測手段と、前記色分布計測手段によって計測された色分布に基づき、前記第2の画像信号から特定色領域に属する成分を検出する特定色領域検出手段とを具備することを特徴としている。

【0008】また、請求項2記載の発明は、請求項1記載の発明において、前記特定色領域検出手段によって検出された特定色領域に属する成分を第2の色成分に置換する色置換手段を具備することを特徴としている。

【0009】また、請求項3記載の発明は、請求項1または2記載の発明において、前記色空間変換手段は、前記入力画像信号の色分布から共分散の値を算出し、該共分散の値に基づき主成分分析を行い、該分析結果に基づいて変換処理を行うことを特徴としている。

【0010】また、請求項4記載の発明は、請求項1または2記載の発明において、前記特定色領域は、白色およびその近傍の色領域であることを特徴としている。

【0011】また、請求項5記載の発明は、請求項1または2記載の発明において、前記特定色領域は、白色およびその近傍の色領域において色分布の最頻値に該当する色とその近傍の色領域であることを特徴としている。

【0012】また、請求項6記載の発明は、請求項2記載の発明において、前記第2の色成分は、前記特定色領域に属する成分を代表する色成分であることを特徴としている。

【0013】また、請求項7記載の発明は、請求項2記載の発明において、前記第2の色成分は、白色の色成分であることを特徴としている。

【0014】(作用) 請求項1記載の発明によれば、色空間変換手段が、第1の色空間で表された入力画像信号を該信号の色分布に対応した第2の色空間で表された第2の画像信号に変換し、色分布計測手段が、第2の画像信号の色分布を計測し、特定色領域検出手段が、色分布計測手段によって計測された色分布に基づき、第2の画像信号から特定色領域に属する成分を検出する。これにより、入力画像信号の特性に応じて下地色等の特定の色領域を正確に検出することができる。

【0015】また、請求項2記載の発明によれば、特定色領域検出手段によって検出された特定色領域に属する成分を白色等の他の色成分に置換することができる。

【0016】

【発明の実施の形態】以下、図面を参照して、この発明の実施形態について説明する。

A : 第1実施形態

(1) 実施形態の構成

図1はこの発明の第1実施形態による画像処理装置の構成を示すブロック図である。図1において、1は、入力画像の色分布を計測する色分布計測部である。2は色分

布記憶部であり、色分布計測部1および後述する色分布計測部5による色分布の計測結果（以下、色分布データという）を記憶する。

【0017】3は色空間変換係数算出部であり、色分布記憶部2に記憶された入力画像の色分布データに基づき、入力画像の色空間を特定の色領域を検出するための第2の色空間に変換する変換係数を算出する。本実施形態では、上記入力画像の色空間をL*a*b*色空間とし、上記第2の色空間をUVW色空間と称する。

【0018】また、4は色空間変換部であり、色空間変換係数算出部3により算出された色空間変換係数に基づきL*a*b*色空間における各画素値をUVW色空間における画素値に変換する。色分布計測部5は、色空間変換部4によってUVW色空間に変換された画素の色分布を計測する。これにより得られる色分布データは、前述したように色分布記憶部2に記憶される。

【0019】6は特定色領域検出部であり、色分布記憶部2に記憶されたUVW色空間における色分布に基づき特定色領域を検出する。また、7は特定色領域判定部であり、色空間変換部4によってL*a*b*色空間からUVW色空間に変換された画像の各画素が特定色領域検出部6によって検出された特定色領域に属するか否かを判定する。さらに、8は色置換部であり、特定色領域判定部7の判定結果に応じて入力画像の各画素を他の色に置換する。

【0020】(2) 実施形態の動作
以下、図2に示すフローチャートを参照し、上記構成からなる画像処理装置の動作について説明する。まず、図示しないスキャナ等で読み取られた画像データが色分布計測部1に入力される。一般に、スキャナ等で読み取られた画像データは、RGB色空間で表されているため、これを周知の技術を用いてL*a*b*色空間で表された画像データに変換し、色分布計測部1に供給する。

【0021】色分布計測部1では、入力されるL*a*b*画像データの色分布を計測し、この計測結果を色分布データとして出力する（ステップS301）。例えば、L*、a*、b*の各1次元、L*a*、a*b*、b*L*の各2次元、およびL*a*b*の3次元について、それぞれ色分布を計測する。

【0022】そして、色分布記憶部2には、色分布計測部1から供給される色分布データが記憶される（ステップS302）。ここで、入力されるL*a*b*画像データが1画素1成分当たり8ビットのデータである場合、1成分当たり同じ8ビットで色分布データを保持するようにもよいが、この場合、色分布記憶部2に必要とされる記憶容量が大きくなる。そこで、1成分当たり5～7ビット程度で色分布データを保持するようにもよい。例えば、1成分当たり6ビットで色分布データを保持した場合、必要とされる記憶容量は8ビットの場合と比較して、1次元色分布で3/4程度、2次元色分布

で9/16程度になる。

【0023】次に、色空間変換係数算出部3は、色分布記憶部2からL*a*b*画像データについての色分布データを読み出し、該データに基づきL*a*b*色空間からUVW色空間への色空間変換係数を算出する(ステップS303)。この色空間変換係数は、例えば主成分分析法を用いて算出される。以下、その算出法について説

$$ab = ba = \frac{\sum_{ij} (ab_{ij}) \times (i - a_m) \times (j - b_m)}{N} \quad \dots (1)$$

ただし、Nは総画素数、 a_{ij} はa*b*2次元色分布におけるa=i, b=jの頻度値(画素数)である。

【0025】そして、この共分散から、下式(2)で表

$$\Sigma = \begin{pmatrix} ll & la & lb \\ al & aa & ab \\ bl & ba & bb \end{pmatrix} \quad \dots (2)$$

【0026】次いで、この共分散行列 Σ から、各固有値 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ および対応する固有ベクトル v_1, v_2, v_3 を求める。ここで、固有値と固有ベクトルを求める方法としては、例えば周知のヤコビ(Jacobi)法などがある。

【0027】次に、求められた固有ベクトル v_1, v_2, v_3 を用いて第1主成分(第1主軸)～第3主成分(第3主軸)に投影した色分布が正規化されるように、固有ベクトルの修正、オフセットの計算を行う。例えば、L*a*b*色空間上での色分布データを各成分当たり6ビット(0～63)で表現するものとすると、L*a*b*

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} U \\ V \\ W \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \alpha \cdot v_1 \\ \beta \cdot v_2 \\ \gamma \cdot v_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} L^* \\ a^* \\ b^* \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \delta_1 \\ \delta_2 \\ \delta_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v'_1 \\ v'_2 \\ v'_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} L^* \\ a^* \\ b^* \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \delta_1 \\ \delta_2 \\ \delta_3 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} & v_{13} & \delta_1 \\ v_{21} & v_{22} & v_{23} & \delta_2 \\ v_{31} & v_{32} & v_{33} & \delta_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} L^* \\ a^* \\ b^* \\ 1 \end{pmatrix} = \Lambda \begin{pmatrix} L^* \\ a^* \\ b^* \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

... (3)

【0029】そして、色空間変換部4は、色空間変換係数算出部3で求められた色空間変換係数に基づき、入力されるL*a*b*色空間上の画像データをUVW色空間上の画像データに変換し、この変換結果を色分布計測部5に出力する(ステップS304)。

明する。

【0024】まず、L*、a*、b*の各1次元ヒストグラムより、L*、a*、b*それぞれの平均値 l_m 、 a_m 、 b_m を算出する。次に、これら平均値 l_m 、 a_m 、 b_m と2次元色分布より、共分散を求める。例えば、a*、b*の共分散は、下式(1)によって算出される。

【数1】

される分布の共分散行列 Σ を求める。

【数2】

色空間を第1主成分(第1主軸)～第3主成分(第3主軸)に投影したときに、その投影結果も6ビット(0～63)で表現できるようにする。すなわち、L*a*b*色空間の8頂点{(0, 0, 0), (0, 0, 63), ..., (63, 63, 63)}を第1主成分(第1主軸)～第3主成分(第3主軸)に投影し、その投影結果の最大と最小がそれぞれ0と63になるようにする。

【0028】こうして、色空間変換係数算出部3では、L*a*b*色空間をUVW色空間へ変換する係数として、下式(3)によって与えられる行列 Λ を算出する。

【数3】

【0030】次に、色分布計測部5は、色空間変換部4から供給されるUVW色空間上の画像データの色分布を計測する(ステップS305)。後述する特定色領域検出部6の処理内容にもよるが、ここでは、例えばU、V、Wの各1次元色分布等を計測する。

【0031】そして、色分布計測部5の計測結果である色分布データは、色分布記憶部2に記憶される（ステップS306）。ここで、上記色分布データは、色分布計測部1の計測結果である色分布データが記憶されている色分布記憶部2上の記憶領域と同一の記憶領域に上書きしてもよいし、また、異なる記憶領域に書き込むようにしてもよい。

【0032】次に、特定色領域検出部6は、色分布記憶部2に記憶されたUVW色空間における画像データの色分布データに基づき、画像データの特定色領域を検出する（ステップS307）。ここで検出される特定色領域とは、白色および白色に近い色領域、すなわち原稿の下地色である。また、この特定色領域の検出法としては、種々の手法が適用可能であるが、以下では、大津の判別分析による手法（「判別及び最小2乗基準に基づく自動しきい値選定法」、電子通信学会論文誌、J63-D巻、4号、1980年、349～356ページ）を適用した例と他の2例について説明する。

【0033】図3は、入力画像のUVW色空間における各成分の1次元色分布を示すグラフであり、同図(a)、(b)、(c)の順にU、V、Wの1次元色分布が示されている。まず、色空間変換係数算出部3で算出された変換係数に基づき、L*a*b*色空間上の白色の値をUVW色空間上の画素値に変換し、UVW色空間上の白色の位置を求める。図3(a)～(c)において、矢印WPで示された点が白色をUVW色空間上に変換したU、V、Wの各成分値（画素値）である。

【0034】図3(a)は、U成分の色分布について大津の判別分析による手法を適用した例を示している。大津の判別分析においては、ヒストグラムをN-1(N≥2)個の閾値によりN個の領域（クラス）に分割したときに各クラス内の分散とクラス間の分散を求め、クラス内分散とクラス間分散から算出されるクラス分散度を最大にするような閾値を求める。これにより、色分布をN個に分割し、その分割された各領域のうち白色を含む領域を特定色領域として抽出する。

【0035】例えば、N=2として大津の判別分析による手法を適用すると、図3(a)に示すように、分割閾値305が得られ、これにより色分布の領域が2つの領域301、302に分割される。そして、これら2つの領域301、302のうち、白色が含まれている領域3

01をU成分における特定色領域とする。

【0036】また、図3(b)は、V成分の色分布について大津の判別分析以外の他の手法を適用した例を示している。すなわち、この手法では、まず1次元の色分布において白色の近傍で頻度が最大となる箇所を検出する（以下、この頻度をfとする）。そして、頻度fの例えれば1/2の頻度に対応する2点を求め、これら2点で挟まれた領域303（白色近傍で頻度f/2以上を持つ領域）をV成分における特定色領域とする。

【0037】さらに、図3(c)は、W成分の色分布について図3(b)に示す手法の变形例を適用した例を示している。すなわち、この变形例では、白色近傍で頻度f/2以上となる領域をさらに所定のオフセット値△₁、△₂だけ広げた領域304をW成分における特定色領域としている。

【0038】図3の例では、U、V、Wの各成分についてそれぞれ異なる手法を適用したが、上記手法のうちいずれか1つを選択してU、V、Wの各成分について同一手法を適用してもよい。勿論、上記以外の別の手法を適用することも可能である。

【0039】そして、上記のようにUVW色空間の各成分について得られた特定色領域を同時に満足する領域を求め、これをUVW色空間における特定色領域とする。

【0040】次に、特定色領域判別部7は、入力画像の各画素が特定色領域に属するか否かを判定し、その判定結果を色置換部8に出力する。すなわち、L*a*b*色空間で表された入力画像の各画素は色空間変換部4に入力され、色空間変換係数算出部3で算出された色空間変換係数に基づき、UVW色空間で表される画素値に変換される（ステップS308）。この変換された入力画素は、特定色領域検出部6の検出結果に基づき、特定色領域に属するか否かが判定される（ステップS309）。ここで、L*a*b*色空間で表される入力画素を(L₀, a₀, b₀)、色空間変換係数をΛ、UVW色空間に変換された画素を(U₀, V₀, W₀)、特定色領域をU₁≤U≤U_h, V₁≤V≤V_h, W₁≤W≤W_hとすると、下式(4)において、下記条件式(5)～(7)を同時に満たす入力画素(L₀, a₀, b₀)が特定色領域に属すると判定される。

【数4】

$$\dots \quad (4)$$

$$\dots \quad (5)$$

$$\dots \quad (6)$$

$$\dots \quad (7)$$

【0041】次に、色置換部8は、特定色領域判定部7

の判定結果に応じて入力画像の色置換を行う（ステップ

$$\begin{pmatrix} U_0 \\ V_0 \\ W_0 \end{pmatrix} = \Lambda \begin{pmatrix} L_0 \\ a_0 \\ b_0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$U_1 \leq U_0 \leq U_h$$

$$V_1 \leq V_0 \leq V_h$$

$$W_1 \leq W_0 \leq W_h$$

S310)。すなわち、色置換部8は、特定色領域判定部7が特定色領域に属すると判定した画素については、その画素値に代えて白色に相当する画素値(色データ)を出力し、特定色領域に属しないと判定した画素については、入力画素値そのまま出力する。こうして、特定色領域に属する画素を白色の画素値に置換することにより、入力画像から下地領域を除去することが可能となる。

【0042】(3) その他変更例

なお、上記実施形態では、スキャナ等から入力画像が供給されるようにしたが、これに限らず、画像メモリ等から読み出した画像データを入力画像としてもよい。また、入力画像の色空間は、L*a*b*色空間に限らず、L*u*v*、RGB、YMC等の他の色空間であってもよい。また、色置換部8においては、特定色領域に属すると判定した画素の画素値を、当該特定色領域に含まれるすべての画素の代表値によって置換するようにしてもよい。代表値としては、例えば特定色領域に含まれるすべての画素の平均値、特定色領域に含まれる最も頻度の高い画素値等が採用可能である。

【0043】B: 第2実施形態

次に、この発明の第2実施形態について説明する。

(1) 実施形態の構成

図4は、この発明の第2実施形態による画像処理装置の構成を示すブロック図である。この図において、図1に示した第1実施形態と共通する部分には同一の符号を付し、説明を省略する。また、図4に示す第2実施形態は、以下の点で図1に示した第1実施形態と異なっている。すなわち、第1実施形態の色空間変換係数算出部3に代えて、L*a*b*色空間からUVW色空間への色空間変換係数とともにUVW色空間からL*a*b*色空間

$$\begin{pmatrix} U \\ V \\ W \end{pmatrix} = \Lambda \begin{pmatrix} L^* \\ a^* \\ b^* \\ 1 \end{pmatrix}$$

【数6】

$$\begin{pmatrix} L^* \\ a^* \\ b^* \end{pmatrix} = \Gamma \begin{pmatrix} U \\ V \\ W \\ 1 \end{pmatrix}$$

【0047】次に、入力画像の各画素値は、第1実施形態と同様、色空間変換部4によってUVW色空間上の画素値に変換された後、色分布計測部6に供給され、UVW色空間上における色分布が計測され、この計測結果が色分布記憶部2に記憶される(ステップS304, S3

への逆方向の変換係数(以下、色空間逆変換係数という)をも算出する色空間変換係数算出部9が設けられ、この色空間逆変換係数によって特定色領域検出部6の出力をUVW色空間からL*a*b*色空間に逆変換する色空間逆変換部10が追加され、さらに、第1実施形態の特定色領域判定部7に代えて、L*a*b*色空間上で入力画素が特定色領域に属するか否かを判定する特定色領域判定部11が設けられている。その他の構成については第1実施形態と同様である。

【0044】(2) 実施形態の動作

以下、図5を参照し、上記構成からなる第2実施形態の動作を説明する。なお、図5において、図2に示した第1実施形態のステップと同一の処理を行うステップについては同一符号を付している。

【0045】まず、L*a*b*色空間で表された入力画像データが色分布計測部1に供給されると、第1実施形態と同様、色分布の計測が行われ、その結果得られる色分布データが色分布記憶部2に記憶される(ステップS301, S302)。次に、色空間変換係数算出部9は、色分布記憶部2に記憶されたL*a*b*色空間における入力画像の色分布データを読み出し、L*a*b*色空間からUVW色空間への色空間変換係数およびUVW色空間からL*a*b*色空間への色空間逆変換係数を算出する(ステップS311)。

【0046】ここで、色空間逆変換係数については、第1実施形態と同様に算出される色変換係数に基づき、算出することが可能である。すなわち、色空間変換係数が下式(8)で表される行列Λであるとき、色空間逆変換係数は下式(9)の行列Γとして与えられる。

【数5】

$$\dots (8)$$

$$\dots (9)$$

05, S306)。そして、特定色領域検出部6は、色分布記憶部2に記憶された色分布データに基づき特定色領域を検出し、該特定色領域に属する画素の値(以下、特定色領域データという)を色空間逆変換部10に出力する(ステップS307)。

【0048】次いで、色空間逆変換部10は、色空間変換係数算出部9で算出された色空間逆変換係数に基づき、特定色領域検出部6から供給されるUVW色空間で表された特定色領域データをL_i, a_i, b_i色空間で表された特定色領域データに変換する。つまり、UVW色空間で表された特定色領域に対し色空間の逆変換を施し、L_i, a_i, b_i色空間での特定色領域データに変換する(ステップS312)。

$$\Phi = \{(L_i, a_i, b_i) | i = 1, 2, \dots\}$$

【数8】

$$(L_o, a_o, b_o) \in \Phi$$

【数9】

$$(L_o, a_o, b_o) \notin \Phi$$

そして、色置換部8は、特定色領域判定部11の判定結果に応じて、第1実施形態と同様の色変換を行う(ステップS310)。

【0050】このように、本実施形態においては、第1実施形態と異なり、UVW色空間で表された特定色領域をL_i, a_i, b_i色空間に逆変換した上で、入力画素が特定色領域に属するか否かを判定し、色変換を行う。したがって、本実施形態では、第1実施形態と比較して色空間逆変換係数を算出する機能や色空間逆変換部10を付加する分、装置の規模は大きくなるが、特定色領域に属しているか否かを判定する際に各画素をUVW色空間に変換する必要がないため、処理の高速化が図られる。なお、本実施形態においても、前述した第1実施形態と同様の各種の変更が可能である。

【0051】

【発明の効果】以上説明したように、この発明によれば、入力画像の色空間を該画像の特性に対応した色空間に変換した上で特定の色成分を検出するので、原稿の種類等にかかわりなく、入力画像から下地等の特定の色成分を正確に検出することができる(請求項1~請求項7)。また、上記検出された特定の色成分を白色等の他の色成分に置換することができるので、下地の色や濃淡を除去した高品質な出力画像を得ることができる(請求項2~請求項7)。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の第1実施形態による画像処理装置の構成を示すブロック図である。

【0049】次に、特定色領域判定部11は、入力画像の各画素が色空間逆変換部10から入力されるL_i, a_i, b_i色空間での特定色領域に属するか否かの判定を行う(ステップS313)。すなわち、L_i, a_i, b_i色空間での特定色領域データが下式(10)で表されるとき、入力画素(L_o, a_o, b_o)が、下式(11), (12)で表される条件のいずれを満たすかを判定する。

【数7】

$$\dots (10)$$

$$\dots (11)$$

$$\dots (12)$$

【図2】第1実施形態の動作を説明するためのフローチャートである。

【図3】入力画像のUVW色空間における各成分の1次元色分布を示すグラフであり、(a)はU成分の1次元色分布を、(b)はV成分の1次元色分布を、(c)はW成分の1次元色分布をそれぞれ示している。

【図4】この発明の第2実施形態による画像処理装置の構成を示すブロック図である。

【図5】第2実施形態の動作を説明するためのフローチャートである。

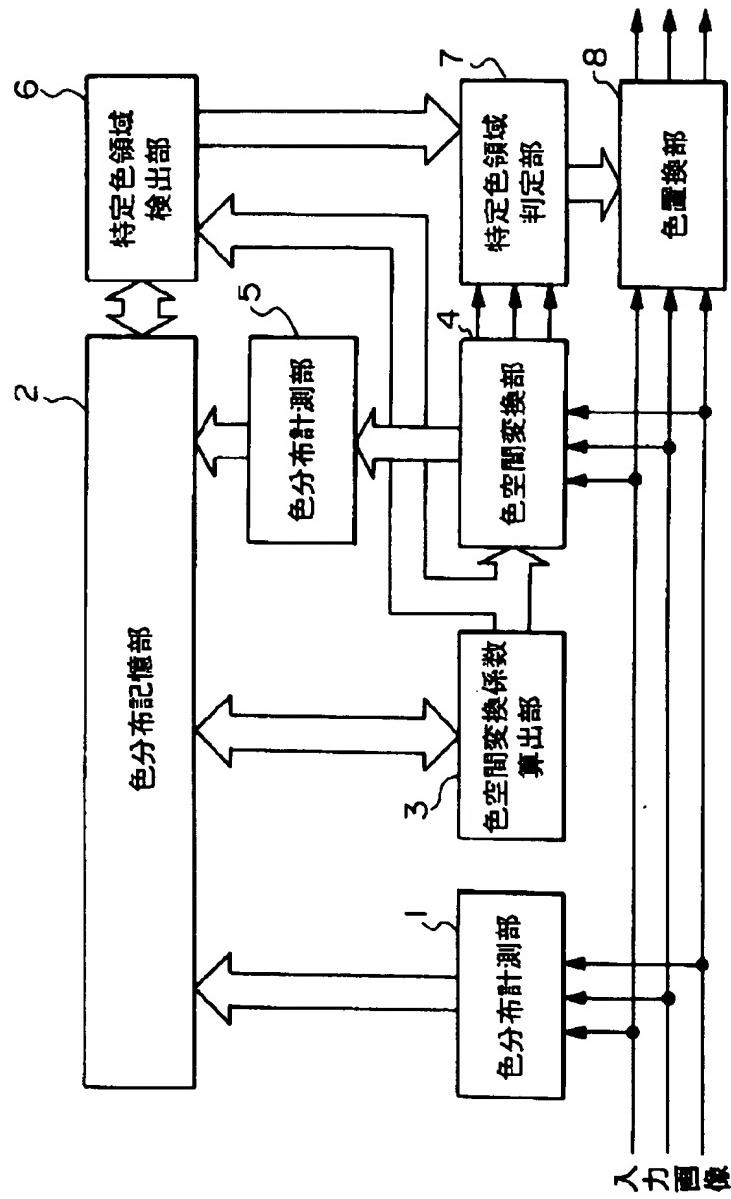
【図6】従来技術における明度成分の変換による下地除去を説明するためのグラフである。

【図7】従来技術における明度・彩度成分の変換による下地除去を説明するためのグラフである。

【符号の説明】

- 1 色分布計測部
- 2 色分布記憶部
- 3 色空間変換係数算出部(色空間変換手段)
- 4 色空間変換部(色空間変換手段)
- 5 色分布計測部(色分布計測手段)
- 6 特定色領域検出部(特定色領域検出手段)
- 7 特定色領域判定部(特定色領域検出手段)
- 8 色置換部(色置換手段)
- 9 色空間変換係数算出部
- 10 色空間逆変換部
- 11 特定色領域判定部

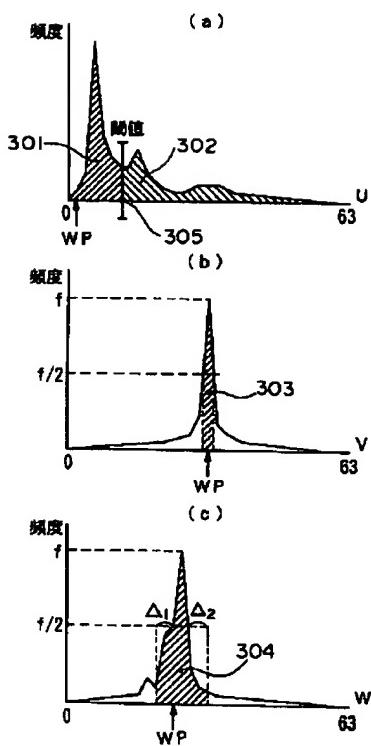
【図1】



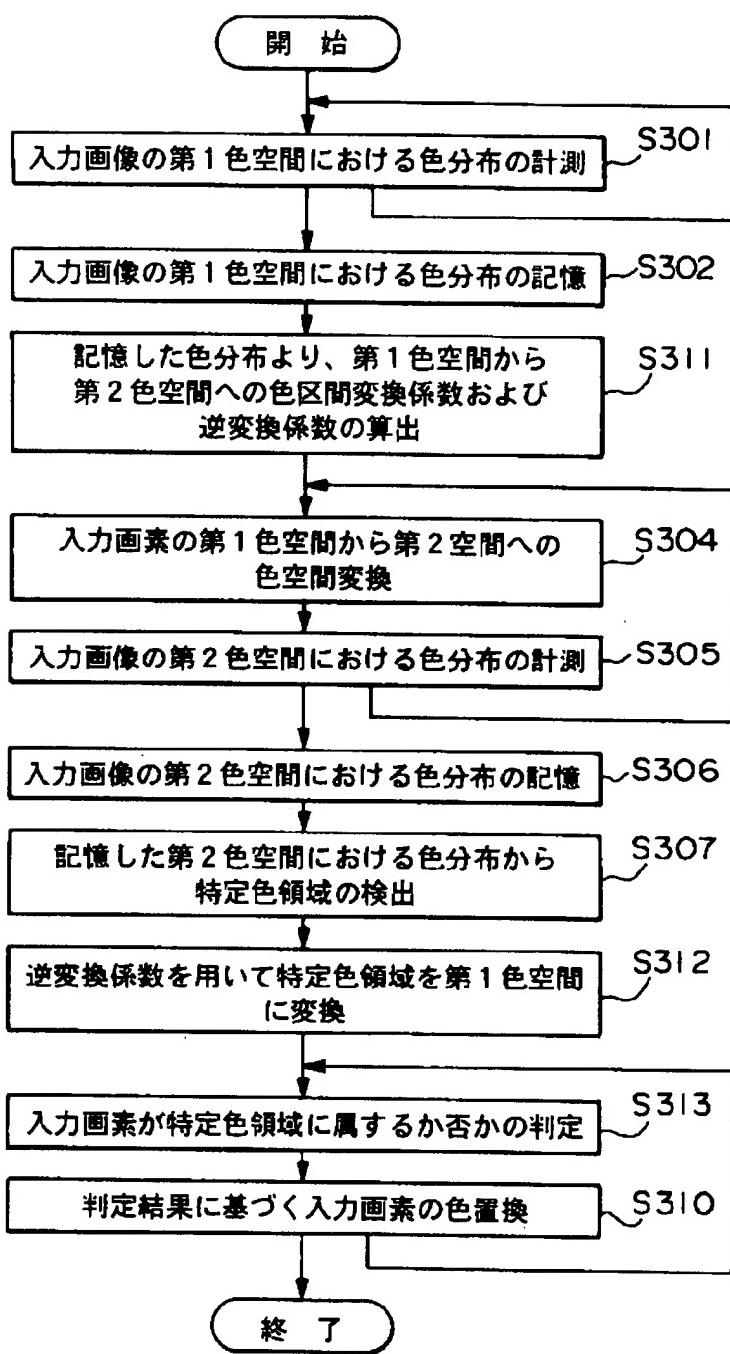
【図2】



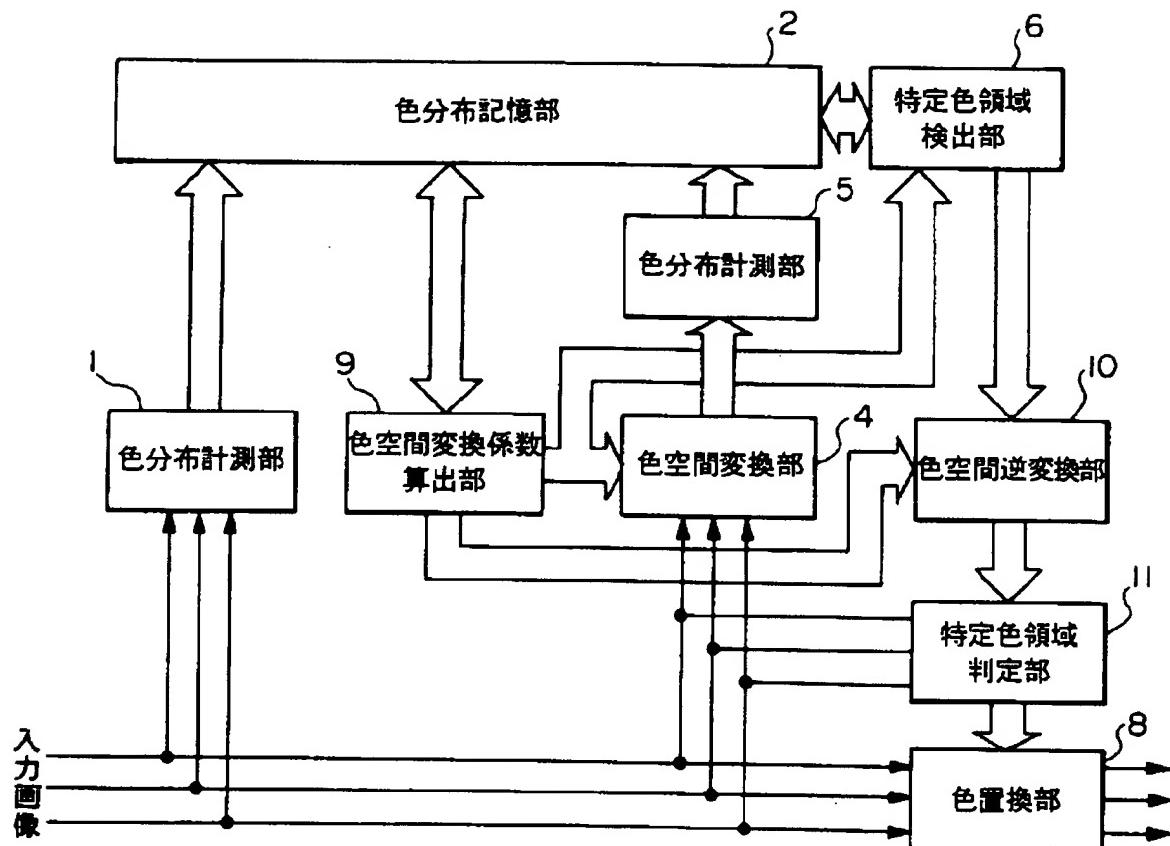
【図3】



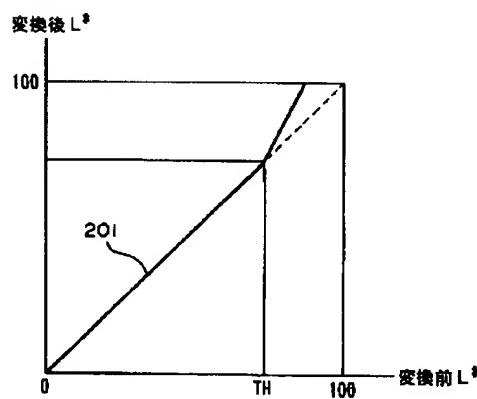
【図5】



【図4】



【図6】



【図7】

